

BOOMER – reconfiguraBle autonOmOus systeM for underwater waRfare

Il programma BOOMER ha come scopo la realizzazione di un insieme di sistemi autonomi per l'ambito marino. Questi sistemi sono in grado di eseguire test a supporto di una vasta gamma di attività di ricerca. La facilità di configurazione e la modularità sono i punti principali del progetto. I veicoli sono composti da moduli, fisicamente e logicamente collegati tra loro. In ciascun modulo possono essere installati uno o più sensori o strumenti di misura tipici dell'ambiente marino: modem acustici, idrofoni, sonde Conductivity Temperature Depth, Forward Looking Sonar, ecc..

The BOOMER program aims at developing a set of autonomous systems for the underwater domain. These systems are capable of performing tests in support of a wide range of research activities. Ease of configuration and modularity are the main points of the project. The vehicles are composed of modules, which are physically and logically interconnected. One or more sensors or measuring instruments typical of the marine environment can be installed in each module: acoustic modems, hydrophones, Conductivity Temperature Depth probes, Forward Looking Sonar, etc..